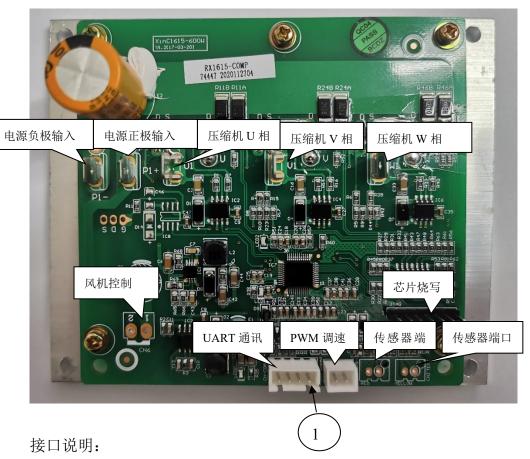
# 1615(18A)-COMP 规格书

(A版)

## 一: 技术要求:

项目		规格	
适用对象	24V/48V 压缩机		
输入最大电流	20A		
最大输入功率	24V*18A 或者 48V*18A		
最小转速	1800rpm (不同压缩机最低转速有差别)		
最大转速	6500rpm(不同压缩机最高转速有差别)		
压缩机转速精度	<u>+</u> 5rpm		
输入电压(额定)	24V	/DC/48VDC(最高器件承受输入电压 100V)	
输入电压范围	24VDC	22.7VDC~31.5 VDC(电池保护电压)	
	48VDC	43VDC~65 VDC(电池保护电压)	
变频器效率		>90%	
冷却方式	散热片冷却		
工作环境	温度: -20℃ ~55℃		
	湿度: 30% ~ 90%		
	过、欠压保护		
/口 +->L AK	软件电流保护		
保护功能	硬件过电流保护		
	压缩机失速或启动失败保护		
	缺相保护		
	过、欠压保护功能,当电压高于或低于一定数值时,控制器不工作,处于待机状态。		
	电流保护功能,当电流高于一定数值时,控制器不工作,处于		
保护动作	待机状态。		
	当控制器启动后,检测压缩机三相中一相或者多相未链接好,		
	控制器不工作,处于待机状态。		
	当控制器周	自动后,检测压缩机启动失败或失速状态,控制器不	
	工作,处于待机状态。		
	当控制检测	则保护后,停止运行,3分钟后重新启动	
驱动方式	正旋波驱动		
接口方式	UART 通讯		
控制板尺寸	120*100 (mm)		

#### 二、控制器连接端口说明



UART 通讯:用于压缩机通讯板与操作板进行通讯。

压缩机电阻调试: 用 51K Ω 进行调节压缩机运行转速。

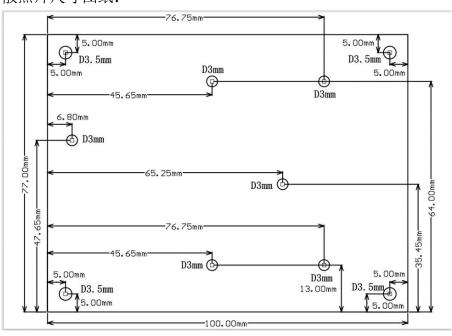
温度传感器:预留检测系统温度。

芯片烧写:对芯片的仿真和程序固化。

电源正极:连接电源的正极。

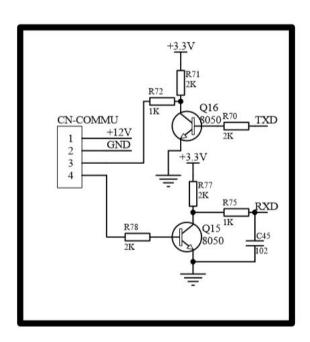
电源负极:连接电源的负极。

压缩机 U 相、压缩机 V 相、压缩机 W 相:连接压缩机 U、V、W 相。 散热片尺寸图纸:

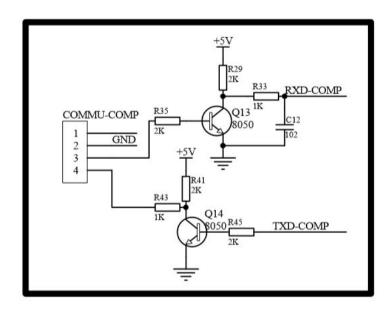


## UART 通讯:

驱动板 UART 通讯电路如下:



## 上位机参考电路如下: (用户上位机电路)



### 通讯协议

驱动板与主控板之间通讯采用主从通讯方式,主控是通讯的发起者,通讯采用 UART 方式。主机是操作板,从机为压缩机驱动板。

### 波特率: 600bps

数据格式: 1位起始位, 8位数据, 1位停止位

主机发出每帧发出 16 字节,从机回复 16 字节。主机每 1000ms 秒发出一帧,从机接收到一帧后延时 20ms 回复一帧。主机地址为 0x00,从机地址 0x01.

0	0xAA	起始码
1	0X00	
2	指令	Bit0: 开关 0: 关, 1: 开;
3	设定转速	低字节
4	设定转速	高字节
5	预留	
6	设定温度	
7	电压保护设置等级	
8	0x00	
9	0x00	
10	0x00	
11	0x00	
12	0x00	
13	0x00	
14	校验和	(字节 1+字节 2+字节 13)取反+1
15	0x55	结束码

## 从机回复的数据

	10日交月3外7日	
0	0xAA	起始码
1	0X01	
2	压缩机转速	低字节
3	压缩机转速	高字节
4	压缩机电流	低字节,精度为 0.1A
5	压缩机电流	高字节
6	母线电压	低字节,精度为 0.1v
7	母线电压	高字节
8	散热器温度	预留
9	故障代码	Bit0:软件过流
	(此故障单元不自	Bit1:过压保护
	动清除,压缩机启动	Bit2:欠压保护
	清除)	Bit3:缺相保护
		Bit4:失速保护
		Bit5:硬件过流保护
		Bit6:相电流异常
10	温度 1	
11	MOSFET 温度	0120
12	0x00	
13	0x00	Bit0:软件过流
	上位机读取故障单	Bit1:过压保护
	元,此单元故障驱动	Bit2:欠压保护
	板 60 秒自动清除。	Bit3:缺相保护
		Bit4:失速保护

		Bit5:硬件过流保护 Bit6:相电流异常保护
		Bit7:MOSFET 温升保护
14	校验和	(字节 1+字节 2+字节 13)取反+1
15	0x55	结束码